

概要 更新履歴	IOBit.hsp		
	IOBit仕様定義		
	更新日時	20240420	(c)2023-2024 team.Drakuji

●注意
このプログラムおよび動作環境においていかなる事故・損害に対する補償はできません。

●概要
IOBitは、入出力基板において以下の内容を定義し、命名の共通化により開発を容易にします。

- | | |
|-----------|--------------------|
| ◆ピンモード定義 | ピンの入出力機能の名称を定義します。 |
| ◆ピンレベル定義 | ピンの入出力状態を定義します。 |
| ◆ピン論理極性定義 | ピンの入力論理を定義します。 |

●更新履歴	
日時	内容
▼20240420	初版
	初版リリース

設定 定数定義	IOBit.hsp		
	IOBit仕様定義		
	更新日時	20240420	(c)2023-2024 team.Drakuji

●設定

※先頭に"_"のあるものは、ローカル定義・定数です。

設定名	定数	説明
-----	----	----

●定数定義

※先頭に"_"のあるものは、ローカル定義・定数です。

定数定義名	定数・定義	説明
-------	-------	----

IOBIT_STAT_?

IOBitのステータス定義です。

OK	0 正常
NG	1 異常

PINDATA_?

ピンデータの要素定義名です。

MODE	0 モード
STATE	1 ピン状態(レベルまたはアナログ値)
PWMFREQ	2 周期
PWMDUTY	3 デューティー比
PWMCLOCK	4 PWMクロック

PINMODE_?

ピンモードの定義名です。

NONE	0 未定義
D_IN	1 デジタル入力
D_OUT	2 デジタル出力
D_IN_PU	3 デジタル入力(プルアップ)
A_OUT	4 アナログ出力
A_IN	5 アナログ入力
RESERVE	6 予約
OTHER	7 その他
D_IN_PD	8 デジタル入力(プルダウン)

PINSTATE_?

ピン状態(レベル)の定義名です。

LO	0 Lo(Low)
HI	1 Hi(High)
ERR	-1 Error

PINPOL_?

ピン論理極性の定義名です。

NEG	0 論理反転(-)
POS	1 論理反転(+)

機能 命令関数群	IOBit.hsp		
	IOBit仕様定義		
	更新日時	20240420	(c)2023-2024 team.Drakuji

●コマンド命令・関数一覧

命令・関数	引数名・戻り値	型	説明
-------	---------	---	----

GetPinModeStr(pinmode)

ピンモードの文字列を返します。			
pinmode		int	ピンモード値
return		str	ピンモード名
※判別不可の場合"---"が返ります。			

GetPinPolStr(pinpol)

ピンの論理文字列を返します。			
pinpol		int	ピン論理極性値
return		str	論理文字列
※判別不可の場合"---"が返ります。			

DrawPinHeadStatus dposx,dposy,mode,state

ピンモード設定と状態をGUIで描画します。10pxの正方形区画内に、二重丸の色で表現されます。			
dposx		int	描画左上X座標
dposy		int	描画左上Y座標
mode		int	ピンモード値
state		int	ピン状態値
※描画される円の外周の色は以下を意味します。			
	白		未定義
	青		デジタル入力(プルアップ・プルダウン含む)
	赤		デジタル出力
	水		アナログ入力
	紫		アナログ出力
	灰		予約
	緑		その他
	黒		判別不可
※描画される円の内周の変化は以下を意味します。			
	黄		デジタル入出力の場合、Highレベル
	黒		デジタル入出力の場合、Lowレベル
	中間色		アナログ入出力の場合、256の分解能で黒から黄に変化